

روشی تحلیلی برای محاسبه‌ی سفتی برید کامپوزیت‌های دو بعدی سه‌محوره

محمود مهداد شکریه (استاد)

محمدصادق مظلومی (داسچوی کارشناسی ارشد)
دانشکده‌ی مهندسی مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران

در این نوشتار یک روش تحلیلی برای محاسبه‌ی سفتی برید کامپوزیت دو بعدی سه‌محوره ارائه شده است. در ابتدا یک سلول واحد معرف خواص برید کامپوزیت و اجزاء تشکیل دهنده‌ی آن معرفی شده‌اند. سپس کل کامپوزیت به صورت سه‌لایه در نظر گرفته شده که دو لایه‌ی آن نایانده‌ی الیاف برید و لایه‌ی سوم نایانده‌ی الیاف محوری است. سپس با استفاده از قانون اختلاط الیاف و رزین، خواص مکانیکی هر لایه محاسبه شده است. پس از آن با استفاده از روابط تحلیلی، اعوجاج لایه‌های نایانده‌ی الیاف برید در نظر گرفته شده است. در نهایت با استفاده از یک روش میانگین‌گیری، سفتی کل برید کامپوزیت محاسبه شده است. نتایج حاصله با نتایج به دست آمده از روش آزمایشگاهی مقایسه، و تأثیر اعوجاج الیاف برید بر سفتی برید کامپوزیت بررسی شده است.

shokrieh@iust.ac.ir
sadeqmazloomi@mecheng.iust.ac.ir

واژگان کلیدی: برید کامپوزیت، محاسبه‌ی سفتی، روش تحلیلی، سلول واحد، اعوجاج الیاف.

مقدمه

نظریه‌ی کلاسیک کامپوزیت‌های لایه‌یی بود. این دو مدل عبارت‌اند از: مدل موزائیک و مدل اعوجاج الیاف. در مقایسه با داده‌های به دست آمده از روش آزمایشگاهی، می‌توان گفت مدل موزائیکی تخمین مناسبی از خواص کشسان کامپوزیت ارائه می‌کند و مدل اعوجاج الیاف نیز برای بررسی کامپوزیت‌های بافته شده با بافت ساده مناسب است. با بسط مدل یک بعدی ارائه شده در سال ۱۹۸۳^[۱] و تعمیم آن به مدل دو بعدی سال ۱۹۹۲^[۲] مدلی برای تحلیل کامپوزیت‌های بافته شده با بافت ساده ارائه شد.

در سال ۲۰۰۰، محققین با ارائه یک مدل میکرومکانیک، خواص مکانیکی کامپوزیت‌های دو بعدی تقویت شده با الیاف بافته شده را بررسی کردند.^[۳] همچنین با ارائه مدل فشری به تحلیل خواص مکانیکی برید دو بعدی و اثر پارامترهای مختلف برید -- از قبیل زاویه‌ی برید، درصد حجمی الیاف و غیره -- بر خواص مکانیکی آن پرداختند.^[۴] سازوکارهای خربی و رفتار کامپوزیت‌های تار و پودی شیشه/اپوکسی تحت بارگذاری دومحوره نیز به صورت تجزیی بررسی شد.^[۵]

از آنجا که شروع ریزترک‌ها و تعیین آنها، عامل مهمی برای درک خصوصیات مکانیکی ماده به شمار می‌آید، در سال ۲۰۰۰ تأثیر ساختار بافت بر خربی ابتدایی کامپوزیت‌های تار و پودی شیشه/وبنیل استر مطالعه شد.^[۶] همچنین محققین ضمن به کارگری بریدهای تخت سه‌محوره‌ی مت Shank از الیاف پلی اتیلن به عنوان تقویت‌کننده‌ی کامپوزیت‌های دندانپزشکی، به مطالعه‌ی خربی آنها تحت بارگذاری خمی پرداختند.^[۷]

در سال ۱۹۹۵، در مقایسه‌یی که بین فرایند بریدینگ با یکی از مهم‌ترین رقبای آن یعنی روش پیچش الیاف^[۸] صورت گرفت،^[۹] بر این نکته تأکید شد که چون هر

در دو دهه‌ی اخیر، برید کامپوزیت‌ها به‌طور قابل ملاحظه‌یی توجه دانشمندان را به خود جلب کرده‌اند. این گونه‌ی کامپوزیت‌ها به‌دلیل خواص مکانیکی فوق العاده‌شان، در صنعت هوافضا، صنایع اتمیل و صنایع اتمیل مورد استفاده دریابی می‌گیرند.^[۱۰] برید کامپوزیت‌ها به‌دلیل توزیع مناسب نیرو در ساختار خود، خواص سیار مناسب برای استفاده به‌منظور مقاوم سازی دارند. بازدهی بالای بریدهای در توزیع یکنواخت نیرو، موجب مقاومت بالای آنها در برابر ضربه شده است. با توجه به این که تمامی الیاف در برابری شرکت می‌کنند، بریدهای قابلیت جذب انرژی بسیار بالایی دارند. از مزایای مهم دیگر بریدهای قابلیت نزدیکی به شکل اصلی و قیمت تولید بسیار مناسب آنهاست. برید کامپوزیت‌ها به دو دسته‌ی کلی تقسیم می‌شوند: بریدهای دو بعدی و بریدهای سه بعدی. به دلیل پیچیدگی ساختار بریدهای دو بعدی، ممکن است پارامترهای مختلفی (از قبیل خواص مکانیکی الیاف و ماتریس، نحوه‌ی فرارگیری الیاف در ماتریس، زاویه‌ی برید، میزان اعوجاج الیاف و درصد حجمی شان) بر خواص مکانیکی شان تأثیرگذار باشد.

تاکنون مطالعات گسترده‌یی برای به دست آوردن خواص مکانیکی کامپوزیت‌های نساجی انجام شده است.^[۱۱] در میان کامپوزیت‌های نساجی، کامپوزیت‌های سازه‌یی استفاده در کاربردهای سازه‌یی بیشتری دارند و به همین دلیل بیشتر مطالعات صورت گرفته در این حوزه مربوط به کامپوزیت‌های بافته شده است. در این رابطه، دو مدل تحلیلی برای کامپوزیت‌های بافته شده دو بعدی ارائه شد^[۱۲] که مبتنی بر

تشریح مدل تحلیلی ارائه شده

در این تحقیق مدل جدیدی برای محاسبه‌ی سفتی بربد کامپوزیت‌های دوبعدی سه‌محوره^۱ ارائه شده است. در این مدل سلول واحدی در نظر گرفته شده که معرف خواص ماده است و کامپوزیت از تکرار این سلول واحد تشکیل می‌شود. در شکل ۱ طرح واره‌ی از یک بربد کامپوزیت دوبعدی سه‌محوره و سلول واحد معروف (RUC)^۲ خواص آن نشان داده شده است. همان‌طور که در شکل مشخص است هر سلول واحد مشتمل از دو دسته الیاف بربد است که به صورت مورب قرار گرفتند -- یک دسته الیاف محوری که در راستای طول سلول واحد قرار دارند و دیگر الیاف ماتریسی. برای به دست آوردن سفتی کل سلول واحد، ابتدا سلول واحد به صورت سه لایه کامپوزیت مجزا در نظر گرفته شده است. بدین‌منظور، برای هر کدام از لایه‌ها با استفاده از قاعده‌ی اختلاط رزین و الیاف^۳ خواص مکانیکی یک کامپوزیت لایه‌یی به دست آمده است.

$$V_m = 1 - V_f$$

$$E_{11} = E_{11f} \times V_f + E_m \times V_m$$

$$E_{22} = 1 / ((V_f/E_{11f}) + (V_m/E_m))$$

$$v_{12} = v_{12f} \times V_f + v_m \times V_m$$

$$G_{12} = G_{12f} \times G_m / (G_{12f} \times (1 - V_f) + G_m \times (V_f))$$

$$v_{22} = v_{12} (1 - v_{12} \times (E_{22}/E_{11})) / (1 - v_{12})$$

$$G_{22} = E_{22}/2 \times (1 + v_{22}) \quad (1)$$

در این فرمول‌ها E_{11} نشان‌گر مدول طولی، E_{22} مدول عرضی، v_{12} ضریب پواسون طولی، v_{22} ضریب پواسون عرضی، G_{12} مدول برشی طولی، و G_{22} مدول برشی عرضی هستند. همچنین اندیس m و f به ترتیب نشان‌گر ماتریس و الیاف هستند. برای به دست آوردن ضریب پواسون v_{22} از فرمول ارائه شده توسط محققین^۴ استفاده شده است. پس از آن هر کدام از لایه‌های کامپوزیت به صورت یک ماده همسان‌گرد عرضی^۵ نسبت به محور x در نظر گرفته شده‌اند که ماتریس سفتی برای آن‌ها چنین تعریف می‌شود:

$$C_{ij} = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{12} & \circ & \circ & \circ \\ C_{12} & C_{22} & C_{22} & \circ & \circ & \circ \\ C_{12} & C_{22} & C_{22} & \circ & \circ & \circ \\ \circ & \circ & \circ & 1/2(C_{11} - C_{22}) & \circ & \circ \\ \circ & \circ & \circ & \circ & C_{66} & \circ \\ \circ & \circ & \circ & \circ & \circ & C_{66} \end{bmatrix} \quad (2)$$

که در آن:

$$C_{11} = (1 - v_{12}) \frac{E_{11}}{V}$$

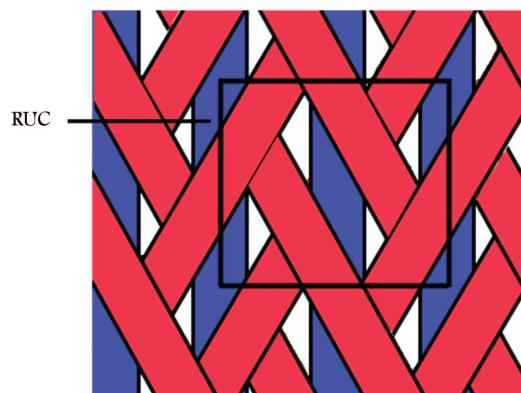
$$C_{12} = C_{21} = v_{12} (1 + v_{12}) \frac{E_{11}}{V}$$

دو روش دارای شباهت‌ها و مزايا و معایبي نسبت به يكديگر هستند نمي توان يكى از اين روش‌ها را به طور قطعی روش برتر معرفی کرد، بلکه انتخاب روش ساخت يك قطعه بستگی زيادي به نوع محصول خواهد داشت.

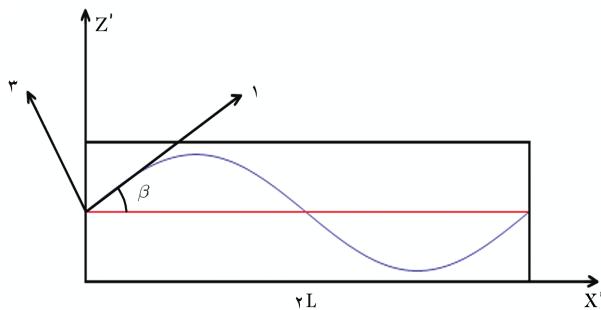
آنالیز حرکتی فرایند بربدینگ از سال ۱۹۵۰ مورد مطالعه قرار گرفته است. در این ارتباط يك مدل واسته به زمان ارائه شد^۶ که با توجه به رابطه‌ی بين زاويه‌ی بربد، ضریب پوشش الیاف^۷، درصد حجمی دسته الیاف و سرعت تولید بربد، به پيش‌بياني ريزساختار بربد کامپوزیت می‌پردازد. مطالعات اخير نشان داده‌اند که زاويه‌ی اعوجاج و زاويه‌ی بربد در مقاومت و سفتی بربد کامپوزیت تأثیرگذارند. با كمک داده‌های آزمایشگاهی نشان داده شد که افزایش زاويه‌ی اعوجاج و زاويه‌ی بربد باعث کاهش مقاومت بربد کامپوزیت می‌شود.^۸

محققین ديگري نيز در تحقیق خود روش اجراء محدود چندفازی را ارائه کردند.^۹ در این روش هر جزء بيانگر پيش‌بياني از يك نوع ماده است. بدین صورت که بربد کامپوزیت از سه نوع سلول واحد در ناحیه‌های مختلف تشکیل شده است: ناحیه‌ی درونی، ناحیه‌ی سطحی و گوشه‌ها. در گزارش برخی از پژوهش‌گران، سازوکارهای اصلی خراibi بربد کامپوزیت سه‌بعدی تشکیل ناحیه‌ی انحراف^{۱۰} و تورق^{۱۱} عنوان شد.^{۱۲} همچنین، سازوکار اصلی ايجاد خراibi بربد کامپوزیت دوبعدی در بارگذاري فشار اولويه‌ی الیاف ايجاد ناحیه‌ی انحراف گزارش شده است.^{۱۳} در هر دو کار تحقیقی فوق، فرمول ساده‌بی برای پيش‌بياني مقاومت بربد کامپوزیت سه‌بعدی ارائه شد و تاليج پيش‌بياني‌ها مطابقت خوبی با نتایج آزمایشگاهی داشت. در اين مطالعات مشخص شد که هم محور نبودن الیاف محوری و تنش برشی بحرانی عواملی تأثیرگذار بر مقاومت کلي کامپوزیت هستند.

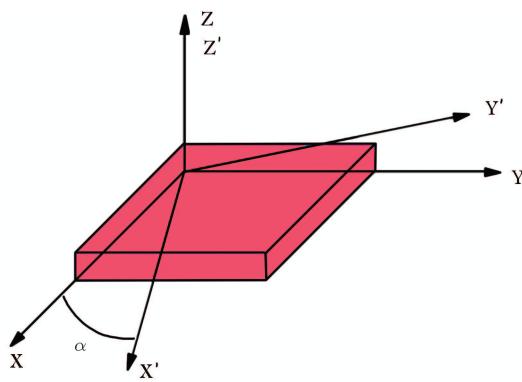
از سوی ديگر، روش تحليلی برای برسی خواص مکانیکی بربد کامپوزیت دوبعدی سه‌محوره ارائه شد^{۱۴} که در آن، سلول واحدی به عنوان نماینده‌ی خواص ماده در نظر گرفته شد و از اين طريق اجرای تشکيل دهنده‌ی اين سلول واحد برسی شد. در اين جا هر کدام از الیاف به عنوان يك ماده‌ی جامد خطی همسان‌گرد عرضی^{۱۵} نسبت به محور x در نظر گرفته شده و سپس با کثار هم قراردادن اين الیاف در سلول واحد و نيز با استفاده از روش ميانگين حجمي سفتی متوسط سلول واحد محاسبه شده است. روش ارائه شده‌ی اخير،^{۱۶} برای محاسبه‌ی بعضی از پارامترهای مکانیکی بربد از قبیل مدول برشی و مدول کششی عرضی ضعیف است. در پژوهش حاضر، مدل جدیدی برای محاسبه‌ی این خواص ارائه شده است. نتایج مدل جدید ارائه شده در اين نوشتار با نتایج روش تحليلی پيش‌بياني^{۱۷} و آزمایش‌های موجود در اين زمينه مقایسه شده است.



شکل ۱. طرح واره‌ی بربد کامپوزیت دوبعدی سه‌محوره و سلول واحد معروف.



شکل ۲. نمایی از کنار لایه‌ی معرف الیاف برید.



شکل ۳. دوران کامپوزیت در راستای محور z .

$$\begin{aligned}
 C_{11} &= (\nu_{11} + \nu_{11}^r \frac{E_{11}}{E_{11}}) \frac{E_{11}}{V} \\
 C_{22} &= C_{11} = (1 - \nu_{11}^r \frac{E_{11}}{E_{11}}) \frac{E_{11}}{V} \\
 C_{33} &= G_{11} = \frac{E_{11}}{2(1 + \nu_{11})} \\
 C_{55} &= C_{66} = G_{11} \\
 V &= [(1 + \nu_{11})(1 - \nu_{11} - 2\nu_{11}^r \frac{E_{11}}{E_{11}})]
 \end{aligned} \quad (3)$$

اعوجاج الیاف عملاً در میران سفتی کامپوزیت تأثیرگذار است. از این رو برای محاسبه‌ی سفتی لایه‌ی از کامپوزیت که نماینده‌ی الیاف برید است ابتدا باید اعوجاج آنها را در نظر گرفت. با توجه به این که اعوجاج الیاف بسیار شبیه به یک تابع سینوسی است (مانند شکل ۲)، اعوجاج کامپوزیت نیز به صورت یک تابع سینوسی در نظر گرفته شده است. معادلات حاصله عبارت‌اند از:

$$\begin{aligned}
 z' &= A \sin\left(\frac{\pi x'}{l}\right) \\
 \tan(\beta) &= \frac{\pi A}{l} \cos\left(\frac{\pi x'}{l}\right) \\
 \hat{m} &= \cos(\beta) = \frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2(\beta)}} \\
 \hat{n} &= \sin(\beta) = \frac{\tan(\beta)}{\sqrt{1 + \tan^2(\beta)}}
 \end{aligned} \quad (4)$$

برای در نظر گرفتن اعوجاج، ابتدا دو ماتریس دوران در راستای y در ماتریس سفتی ضرب می‌شود، و سپس در طول کامپوزیت انتگرال ماتریس حاصله محاسبه شده است.

$$T_1 = \begin{bmatrix} m^r & n^r & 0 & 0 & 0 & 2mn \\ n^r & m^r & 0 & 0 & 0 & -2mn \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & m & -n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & n & m & 0 \\ -mn & mn & 0 & 0 & 0 & m^r - n^r \end{bmatrix}$$

$$T_2 = \begin{bmatrix} m^r & n^r & 0 & 0 & 0 & mn \\ n^r & m^r & 0 & 0 & 0 & -mn \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & m & -n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & n & m & 0 \\ -2mn & 2mn & 0 & 0 & 0 & m^r - n^r \end{bmatrix}$$

$$m = \cos(\alpha)$$

$$n = \sin(\alpha)$$

$$\{\sigma\} = [T_1]^{-1} [\bar{C}] [T_2] \{\varepsilon\}$$

$$\{\sigma\} = [C_{Global}] \{\varepsilon\}$$

$$\begin{aligned}
 \hat{T}_1 &= \begin{bmatrix} \hat{m}^r & 0 & \hat{n}^r & 0 & 2\hat{m}\hat{n} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hat{n}^r & 0 & \hat{m}^r & 0 & -2\hat{m}\hat{n} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \hat{m} & 0 & -\hat{n} \\ -\hat{m}\hat{n} & 0 & \hat{m}\hat{n} & 0 & \hat{m}^r - \hat{n}^r & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \hat{n} & 0 & \hat{m} \end{bmatrix} \\
 \hat{T}_2 &= \begin{bmatrix} \hat{m}^r & 0 & \hat{n}^r & 0 & \hat{m}\hat{n} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hat{n}^r & 0 & \hat{m}^r & 0 & -\hat{m}\hat{n} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \hat{m} & 0 & -\hat{n} \\ -2\hat{m}\hat{n} & 0 & 2\hat{m}\hat{n} & 0 & \hat{m}^r - \hat{n}^r & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \hat{n} & 0 & \hat{m} \end{bmatrix}
 \end{aligned}$$

$$\{\sigma\} = \frac{1}{2l} \int_0^l [\hat{T}_1]^{-1} [C] [\hat{T}_2] dx \{\varepsilon\}$$

$$\{\sigma\} = [\bar{C}] \{\varepsilon\} \quad (5)$$

بدین ترتیب ماتریس سفتی برای هر کدام از لایه‌ها به دست می‌آید. بدین صورت که برای لایه‌های نماینده‌ی الیاف برید ابتدا دوران در راستای y و سپس دوران در راستای z در نظر گرفته شده، و برای لایه‌ی نماینده‌ی الیاف محوری نیز هیچ دورانی لحاظ نشده است؛ زیرا این دسته الیاف اعوجاج ندارند و در راستای محور z استفاده شده است. دوران کامپوزیت در راستای محور z در شکل ۳ نمایش داده شده است.

نکته‌ی مهم دیگر در محاسبه‌ی سفتی لایه‌ی از کامپوزیت که نماینده‌ی الیاف برید است، دوران الیاف در راستای محور z است. برای در نظر گرفتن این دوران باز هم از ضرب دو ماتریس دوران و این بار در راستای محور z استفاده شده است. دوران کامپوزیت در راستای محور z در شکل ۳ نمایش داده شده است.

به نظر می‌رسد که روش پیشین به این دلیل از محاسبه‌ی G_{xy} ناتوان است که در این روش ابتدا کل کامپوزیت به ۴ قسمت مجزا تقسیم می‌شود؛ دو قسمت نماینده الیاف برید، یک قسمت نماینده الیاف محوری و یک قسمت نماینده ماتریس. در ادامه پس از انجام محاسبات مربوطه، سفتی هرکدام از قسمت‌ها به دست آمده و سپس از سفتی آنها میانگین حجمی گرفته شده است. یعنی سفتی هرکدام از قسمت‌ها در درصد حجمی آنها ضرب شده با یکدیگر جمع شده‌اند.

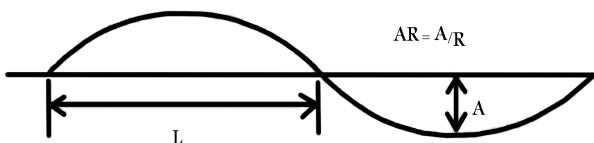
$$[C^{RUC}] = V^{+a} [C_{Global}]^{+a} + V^{-a} [C_{Global}]^{-a} + \\ V^{\circ} [C_{Global}]^{\circ} + V^m [C]^m$$

این کار دقیقاً مانند این است که در روش انجام شده در این نوشتار، در قاعده‌ی اختلاط ماتریس و الیاف به جای استفاده از فرمول $\frac{G_f G_m}{G_f V_m + G_m V_f}$ از فرمول $G = G_f V_f + G_m V_m$ استفاده شود؛ استفاده از این فرمول اشتباهی آشکار است که البته با استفاده از روش ارائه شده در نوشتار حاضر برطرف شده است.

پیش‌بینی رفتار برید کامپوزیت با تغییر مشخصات فیزیکی

پس از ارزیابی نتایج به دست آمده از روش حاضر و مقایسه‌ی آن با نتایج آزمایشگاهی، می‌توان به پیش‌بینی پارامترهای مکانیکی برید پرداخت. در این قسمت برای مدول طولی، مدول عرضی و مدول برشی، در نسبت اعوجاج 5° های مختلف الیاف نمودارهایی رسم شده است. نسبت اعوجاج (AR) در نمودار شکل ۴ نمایش داده شده است.

در شکل ۴، هرکدام از نمودارها دارای سه منحنی است که یکی مربوط به روش Quck است، منحنی دیگر منحنی حاصل از روش جدید و منحنی سوم منحنی حاصل از روش CLT است.علاوه بر این نقطه‌ی که با علامت $+/-$ مشخص شده، مقدار حاصل از روش آزمایشگاهی را در نسبت اعوجاج 5° نشان می‌دهد. لازم به ذکر است که اطلاعات موجود درباره‌ی داده‌های آزمایشگاهی در این زمینه در مقالات بسیار محدود است.



شکل ۴. نمای جانی از کامپوزیت نماینده‌ی الیاف برید.

جدول ۳. مقایسه‌ی نتایج آزمایشگاهی و نتایج حل تحلیلی.

مشخصه‌ی مکانیکی	نتایج آزمایشگاهی [۱۸]	نتایج حاصل از پژوهش‌های پیشین [۱۸]	برید کامپوزیت $5^{\circ}/35,0,35$ -مرکب از الیاف شیشه و رزین پلی‌وینیل اسٹریلیکی
E_x (GPa)	۲۷,۱۸	۲۶,۶۸ (٪ - ۲,۷۲)	۲۶,۶۸ (٪ - ۲,۴۴)
E_y (GPa)	۱۲,۸۹	۱۴,۵۲ (٪ ۱۲,۶۴)	۱۲,۴۳ (٪ - ۳,۵۷)
G_{xy} (GPa)	۶,۷۰	۸,۵۵ (٪ ۲۷,۶۱)	۶,۹۲ (٪ ۳,۲۸)
v_{xy}	۰,۳۳	۰,۳۴ (٪ ۳,۰۳)	۰,۳۴ (٪ ۳,۰۳)

سفتی برای سلول واحد پیش‌بینی شده است که عبارت است از:

$$[C^{RUC}] = h^{+a} [C_{Global}]^{+a} + h^{-a} [C_{Global}]^{-a} + h^{\circ} [C_{Global}]^{\circ}$$

در این روش برای هرکدام از سه لایه ضخامتی خاص در نظر گرفته شده است؛ ضخامت هرکدام از لایه‌ها در ماتریس سفتی آن ضرب شده است.

ارزیابی نتایج حاصله

مدل در نظر گرفته شده کامپوزیتی با الیاف شیشه و رزین پلی‌وینیل اسٹریلیکی آن‌ها در جدول‌های ۱ و ۲ آورده شده است.

مقایسه‌ی مقادیر آزمایشگاهی [۱۸] مقادیر به دست آمده از روش تحلیلی، و نیز نتایج حاصل از روش تحلیلی ارائه شده در پژوهش‌های پیشین [۱۸] در جدول ۳ آورده شده است. نتایج ارائه شده در این جدول برای برید کامپوزیتی با درصد حجمی الیاف ۴۵٪ و چیدمان الیاف $5^{\circ}/35,0,35$ -است.

نتایج آورده شده در ستون سوم و چهارم به ترتیب نشان‌گر نتایج حاصل از پژوهش‌های پیشین و نتایج حاصل از تحقیق حاضر است. همچنین اعداد آورده شده در پلاتز نشان‌گر درصد اختلاف نتایج حاصل با نتایج آزمایشگاهی است. چنان‌که مشاهده می‌شود نتایج به دست آمده مشابه قابل قبولی با نتایج آزمایشگاهی دارد و با توجه به زمان بسیار کم مورد نیاز این روش در مقایسه با روش‌های عددی یا محاسباتی، استفاده از این روش بسیار مناسب به نظر می‌رسد. نتایج به دست آمده از پژوهش‌های پیشین [۱۸] برای مدول عرضی و مدول برشی تفاوت زیادی با نتایج آزمایشگاهی دارند و چنان‌که در جدول ۳ مشاهده می‌شود این اختلاف در روش ارائه شده در پژوهش حاضر بسیار کمتر، و پیش‌بینی‌ها به مقادیر آزمایشگاهی نزدیک‌تر شده‌اند.

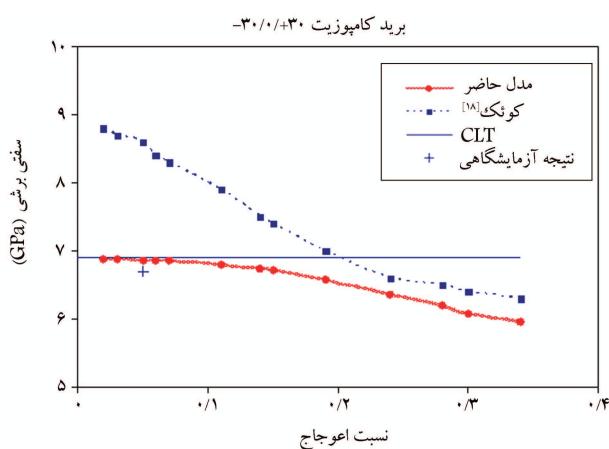
جدول ۱. خواص مکانیکی الیاف شیشه.

۷۳ (GPa)	مدول طولی (E_{11})
۷۳ (GPa)	مدول عرضی (E_{22})
۳۰ (GPa)	مدول برشی طولی (G_{11})
۰,۳۵	ضریب پواسون طولی (v_{12})

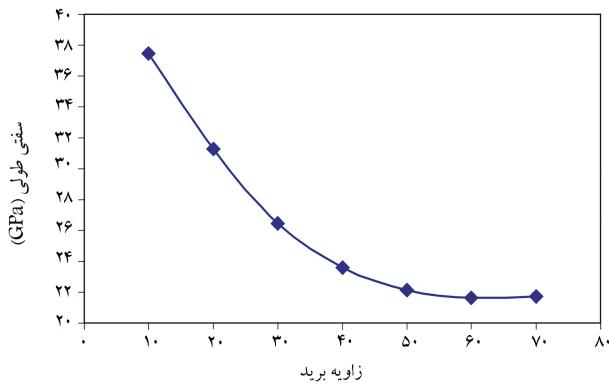
جدول ۲. خواص مکانیکی پلی‌وینیل اسٹریلیکی.

مدول یانگ (GPa)
۰,۳۵

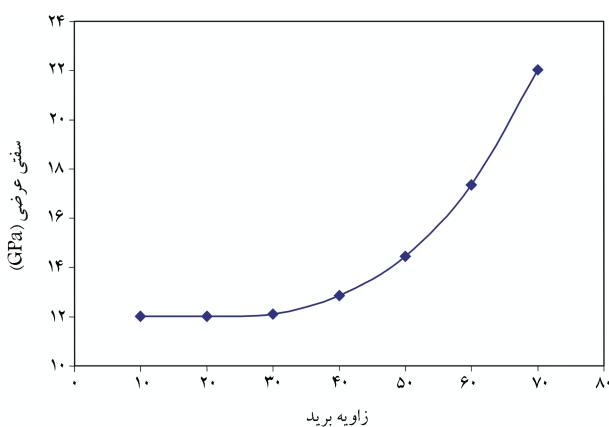
کامپوزیت‌های سه محوره بسیار کمتر از تغییرات آن برای برید کامپوزیت دومحوره است. با توجه به این که برید کامپوزیت‌های دومحوره در راستای طولی الیاف ندارند، تغییرات سفتی آنها با تغییر زاویه‌ی برید بسیار شدیدتر است. در شکل ۹ تغییرات سفتی عرضی برحسب زاویه‌ی برید نشان داده شده است. مشاهده می‌شود که با افزایش زاویه‌ی برید سفتی عرضی نیز افزایش می‌یابد؛ علت آن است که با افزایش زاویه‌ی برید، زاویه‌ی الیاف با راستای γ کمتر شده و برابری الیاف در این راستا بیشتر می‌شود و درنتیجه سفتی عرضی افزایش می‌یابد.



شکل ۷. تغییرات سفتی برشی در نسبت اعوجاج‌های مختلف.



شکل ۸. تغییرات سفتی طولی با تغییر زاویه‌ی بافت.

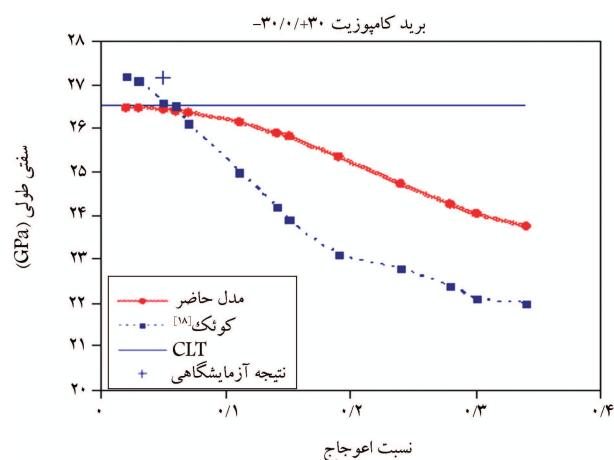


شکل ۹. تغییرات سفتی عرضی با تغییر زاویه‌ی بافت.

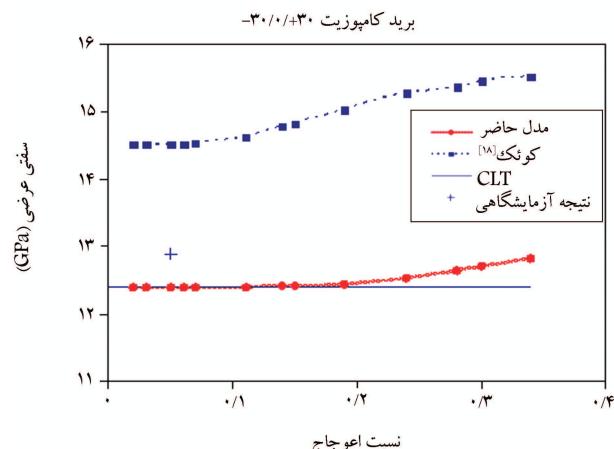
چنان‌که در شکل ۵ مشاهده می‌شود، با افزایش نسبت اعوجاج از سفتی در راستای محور طولی کاسته می‌شود. با توجه به این که با افزایش اعوجاج برابری الیاف در راستای طولی کاهش می‌یابد، کاهش سفتی در راستای طولی منطقی به نظر می‌رسد. در ضمن چنان‌که در نمودار مشخص است روش CLT تغییرات اعوجاج را درک نمی‌کند و برای اعوجاج‌های مختلف، مقداری ثابت را برای سفتی طولی نشان می‌دهد.

در مورد سفتی در راستای عرضی، چنان‌که در شکل ۶ مشاهده می‌شود، با افزایش نسبت اعوجاج بر میزان سفتی در راستای γ همچین ضریب پواسون در طول ضخامت افزوده می‌شود. این نکته باعث افزایش سفتی عرضی برای اثر افزایش نسبت اعوجاج می‌شود.

در شکل ۷ نیز مشاهده می‌شود که در پیش‌بینی مدلول برشی، با افزایش نسبت اعوجاج مدلول برشی کاهش می‌یابد. به نظر می‌رسد علاوه بر این که با افزایش نسبت اعوجاج برابری در راستای طولی کم می‌شود، مدلول برشی نیز کاهش می‌یابد. یکی از پارامترهای بسیار مؤثر در سفتی برید کامپوزیت «زاویه‌ی برید» است. در ادامه، تأثیر زاویه‌ی برید بر مشخصات مکانیکی برید کامپوزیت آورده شده است. چنان‌که در شکل ۸ مشخص است با افزایش زاویه‌ی برید، سفتی در راستای طولی کم می‌شود و این نکته بسیار طبیعی است، زیرا با افزایش این زاویه باربری الیاف در راستای طولی کم می‌شود. تغییرات سفتی طولی با تغییر زاویه‌ی برید بد برای برید



شکل ۵. تغییرات سفتی طولی در نسبت اعوجاج‌های مختلف.



شکل ۶. تغییرات سفتی عرضی در نسبت اعوجاج‌های مختلف.

شد که روش حاضر تطابق بهتری با نتایج آزمایشگاهی دارد. در اتها نیز پس از ارزیابی نتایج با نتایج آزمایشگاهی، برای سفتی طولی، سفتی عرضی و سفتی برشی پیش‌بینی‌هایی برای نسبت‌های اعوجاج مختلف الیاف و همچنین زوایای مختلف برید انجام شد و نشان داده شد که سفتی‌های طولی، عرضی و برشی نسبت به تغییر پارامترهای برید، از قبیل نسبت اعوجاج الیاف و زوایه‌ی برید، حساس‌اند.

فهرست علائم

RUC: سلول واحد معرف

V: درصد حجمی

E₁₁: مدول طولی

E₂₂: مدول عرضی

v₁₂: ضریب پواسون طولی

v₂₃: ضریب پواسون عرضی

G₁₂: مدول برشی طولی

G₂₃: مدول برشی عرضی

y: دوران الیاف برید در راستای محور *y*

z: دوران الیاف برید در راستای محور *z*

A: دامنه اعوجاج الیاف برید

L: طول موج الیاف برید

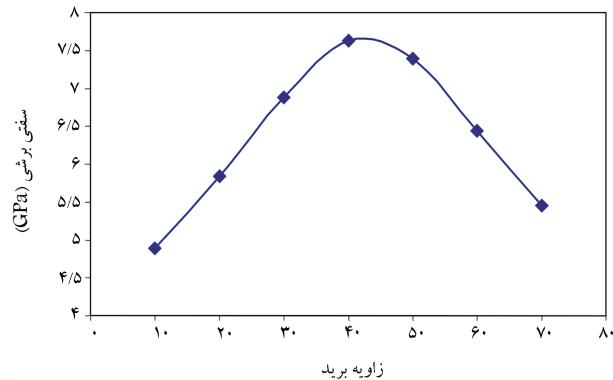
AR: نسبت اعوجاج

T_{ij}: ماتریس دوران

C_{ij}: ماتریس سفتی

m: نمایان‌گر ماتریس

f: نمایان‌گر الیاف



شکل ۱۰. تغییرات سفتی برشی با تغییر زاویه‌ی بافت.

همان‌گونه که در شکل ۱۰ مشاهده می‌شود، در ابتدا با افزایش زاویه‌ی برید، سفتی برشی افزایش می‌یابد؛ سپس در زاویه‌ی بین 40° تا 50° درجه به بیشینه مقدار خود رسیده و پس از آن با افزایش زاویه‌ی برید سفتی کاهش می‌یابد. البته اگر تقارن کامل وجود داشته باشد، باید این نقطه‌ی بیشینه در 45° درجه بخ بدهد ولی به این دلیل که در برید کامپوزیت سه محوره در راستای محور نیز الیاف داریم این نقطه‌ی بیشینه در زاویه‌ی کمتر از 45° قرار می‌گیرد. اگر این نمودار برای یک برید کامپوزیت دو محوره رسم شود این نقطه‌ی بیشینه، دقیقاً در 45° قرار می‌گیرد.

نتیجه‌گیری

در این تحقیق یک مدل تحلیلی برای محاسبه‌ی خواص مکانیکی برید کامپوزیت دو بعدی سه محوره ارائه شد. نتایج حاصل از این روش، با نتایج به دست آمده از روش تحلیلی پیشین^[۱۸] و نیز دیگر نتایج آزمایشگاهی مقایسه شد و نشان داده

پانوشت

1. filament winding
2. fabric cover factor
3. kink band
4. delamination
5. transversely isotropic
6. two dimensional triaxial braided composites (2DTBC)
7. representative unit cell
8. rule of mixture
9. transversely isotropic
10. aspect ratio (AR)

منابع

1. Chawla, K.K. "Composite materials: Science and engineering", 2nd ed., *Science*, (1998).
2. Miravette, A., *3-D Textile Reinforcements in Compos-*

ite Materials, Cambridge, Woodhead Publishing Limited (1999).

3. Ishikawa, T. and Chou, T.W. "Elastic behavior of woven hybrid composites", *Journal of Composite Materials*, **16**, pp. 2-19 (1982).
4. Ishikawa, T. and Chou, T.W. "Stiffness and strength behavior of woven fabric composites", *Journal of Material Sciences*, **17**, pp. 3211-3220 (1982).
5. Ishikawa, T. and Chou, T.W. "One dimensional analysis of woven fabric composites", *AIAA J.*, **21**, pp. 1714-1721 (1983).
6. Naik, N.K. and Shembekar, P.S. "Elastic behaviour of woven fabric composites", *Journal of Composite Materials*, **26**, pp. 2196-225 (1992).
7. Huang, Z.M. "The mechanical properties of composites reinforced with woven and braided fabrics", *Composites Science and Technology*, **60**, pp. 479-498 (2000).
8. Tsai, K.H.; Chung, L.H.; Wen, L.C. and Chang, H.C. "A parallelogram spring model for predicting the effective

- elastic properties of 2D braided composites”, *Composite Structures*, **83**, pp. 273-283 (2008).
9. Shim, J.S.; Huang, J.H. and Huang, K. “Fracture behaviour of glass/epoxy woven composites under biaxial loading”, *Journal of Material Science*, **19**, pp. 339-342 (2000).
10. Osada, T.; Nakai, A. and Hamada, H. “Initial fracture behaviour of satin woven fabric composites”, *Composite structures*, **61**, pp. 333-339 (2003).
11. Karbhari, V.M. and Wang, Q. “Influence of triaxial braid denir on ribbon-based fiber reinforced dental composites”, *Dental Materials*, **23**, pp. 969-976 (2007).
12. Munro, M. “Comparison of helical filament winding and 2D braiding of fiber reinforced polymeric components”, *Material Manufacturing Process*, **10**(1), pp. 37-46 (1995).
13. Du, G.; Popper, P. and Chou, T. “Process model of circular braiding”, *American Society of Mechanical Engineers, Materials Division (Publication) MD*, **19**, pp. 119-33 (1990).
14. Phoenix, S.L. “Mechanical response of a tubular braided cable with an elastic core”, *Textiles Research Journal*, **48**(2), pp. 81-91 (1978).
15. Chen, L.; Tao, X.M. and Choy, C.L. “Mechanical analysis of 3-D braided composites by the finite multiphase element method”, *Composites Science and Technology*, **59**, pp. 2383-2391 (1999).
16. Cox, B.N.; Dadkhah, M.S.; Morris, W.L. and Flintoff, J.G. “Failure mechanism of 3D Woven composites in tension, compression, and bending”, *Acta Metall Mater*, **42**(12), pp. 3967-84 (1994).
17. Dadkhah, M.S.; Cox, B.N. and Morris, W.L. “Compression – compression fatigue of 3D Woven composites”, *Acta Metall Mater*, **43**(12), pp. 4235-45 (1995).
18. Quek, S.C.; Waas, A.M.; Shahwan, K.W. and Agaram, V. “Analysis of 2Dtriaxial flat braided textile composites”, *International Journal of Mechanical Sciences*, **45**, pp. 1077-1096 (2003).
19. Christensen, R.M. “Tensor transformations and failure criteria for the analysis of fiber composite materials”, *Journal of Composite Materials*, **22**, p. 874 (1988).

